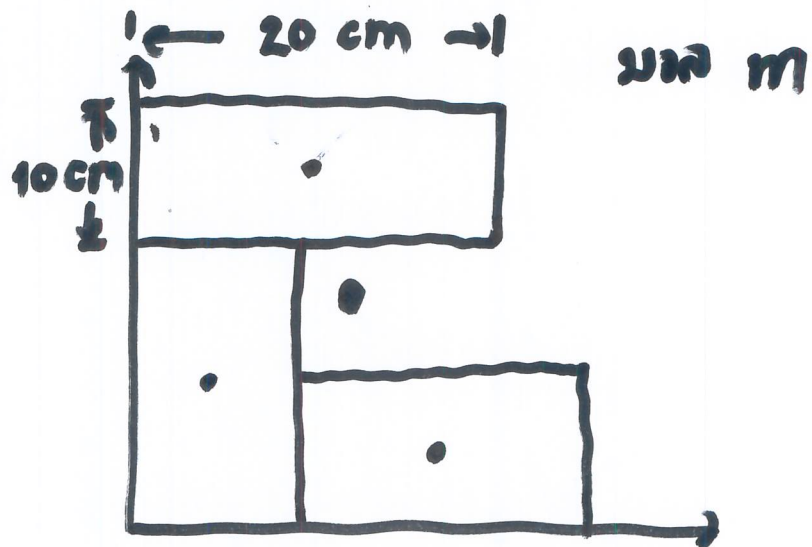


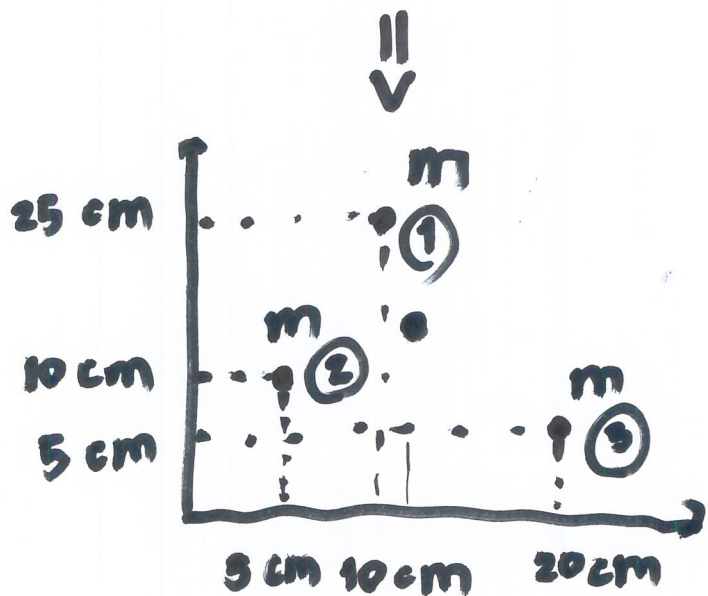
①



จงหาจุดศูนย์กลางมวล

$$\vec{r}_{cm} = \frac{1}{M} \sum m_i \vec{r}_i$$

$$\vec{r}_{cm} = \frac{1}{M} \int \vec{r} dm$$



$$\vec{r}_{cm} = \frac{1}{M} \sum m_i \vec{r}_i$$

$$= \frac{1}{3m} \left( m (10 \text{ cm } \hat{x} + 25 \text{ cm } \hat{y}) + m (5 \text{ cm } \hat{x} + 10 \text{ cm } \hat{y}) + m (20 \text{ cm } \hat{x} + 5 \text{ cm } \hat{y}) \right)$$

$$= \frac{1}{3m} \cdot m \cdot (35 \text{ cm } \hat{x} + 40 \text{ cm } \hat{y})$$

$$\vec{r}_{cm} = \frac{1}{3} (35 \text{ cm } \hat{x} + 40 \text{ cm } \hat{y})$$

## ② โมเมนต์ความเฉื่อย

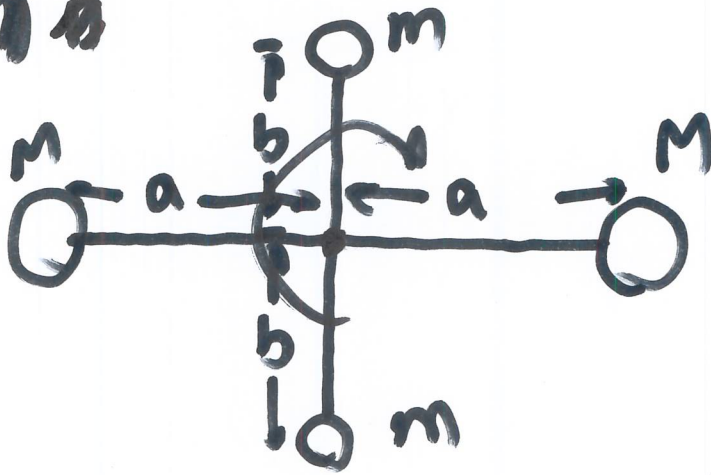
$$I = \sum m_i r_i^2$$

ต้องรู้จุดหมุน,

$$I = \int r^2 dm$$

ระยะจากจุดหมุน,

2) ๓

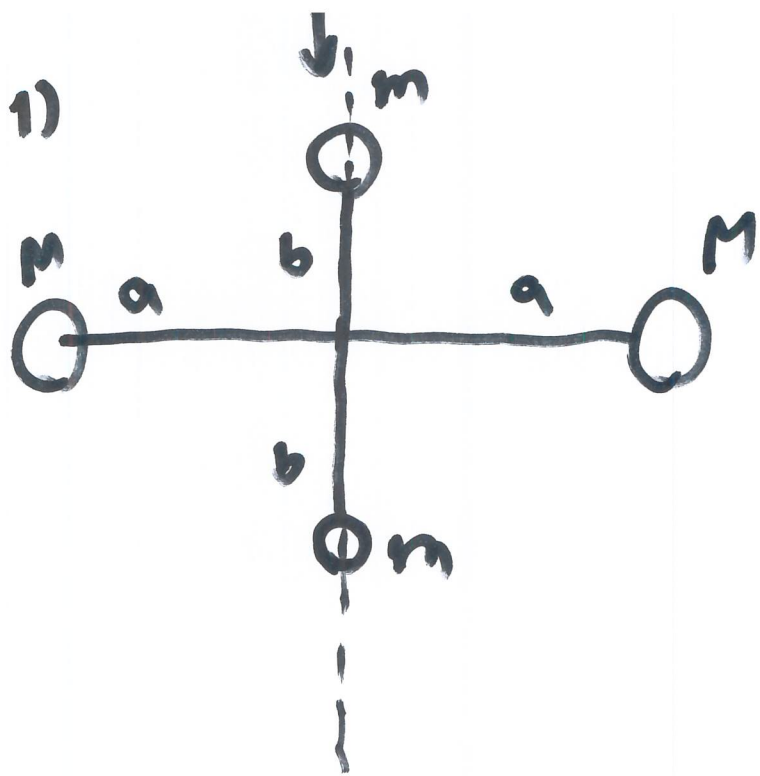


$$I_m = \sum m_i r_i^2$$

$$= mb^2 + mb^2 = 2mb^2$$

$$I_M = Ma^2 + Ma^2 = 2Ma^2$$

$$I_{\text{รวม}} = I_m + I_M = 2(mb^2 + Ma^2)$$



Top view



$$I_M = 2Ma^2$$

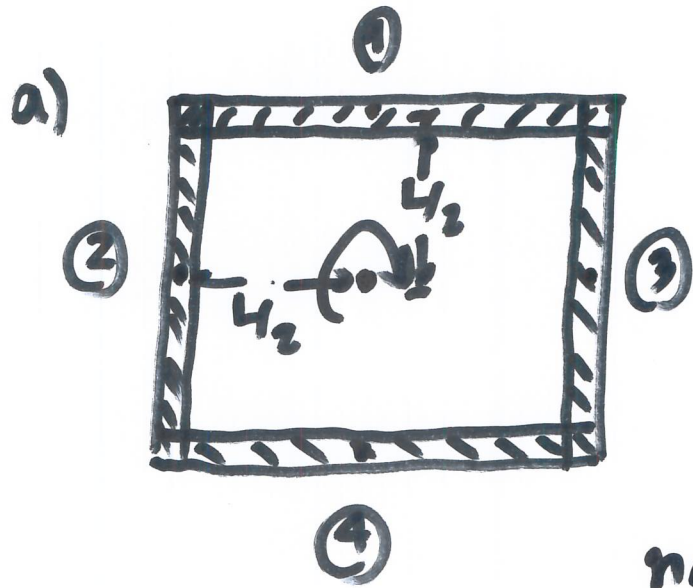
พลังงานจลน์

$$K.E. = \frac{1}{2} I \omega^2$$

1)  $K.E. = \frac{1}{2} (2Ma^2) \omega^2$

2)  $K.E. = \frac{1}{2} (2mb^2 + 2Ma^2) \omega^2$

② โมเมนต์ความเฉื่อย.



มวล  $M$  ยาว  $L$

จงหา  $I = ?$

รู้ว่า  $I_{cm}$  ของแท่งยาว  $L$  มวล  $M$

$$I_{cm} = \frac{1}{12} ML^2$$

ทฤษฎีแกนขนาน

$$I = I_{cm} + md^2$$

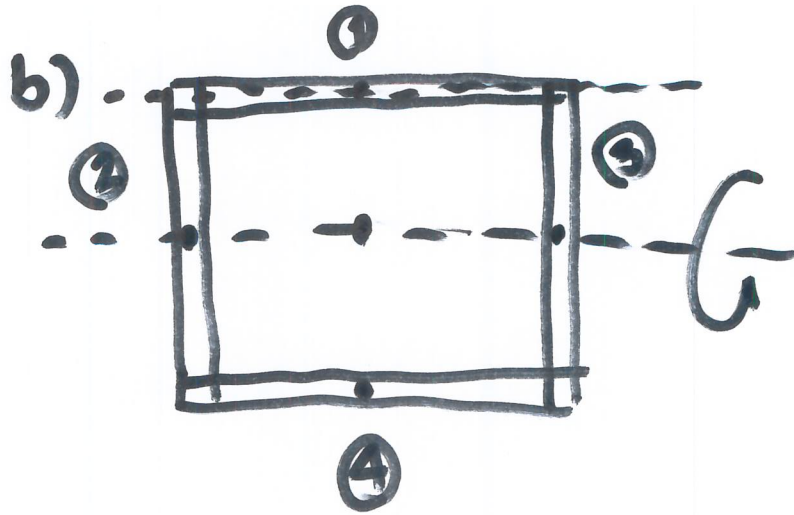
ระยะระหว่างจุดศูนย์กลาง  
กับจุดศูนย์กลางมวล.

$$I_{รวม} = I_{①} + I_{②} + I_{③} + I_{④}$$

$$I_{①} = \frac{1}{12} ML^2 + M\left(\frac{L}{2}\right)^2 = \left(\frac{1}{12} + \frac{1}{4}\right) ML^2 = \frac{1}{3} ML^2$$

$$I_{②} = I_{③} = I_{④} = I_{①}$$

$$I_{รวม} = 4I_{①} = \frac{4}{3} ML^2$$



79911)  $I = ?$

$$I_{\textcircled{2}} = I_{\text{cm}} = \frac{1}{12} ML^2$$

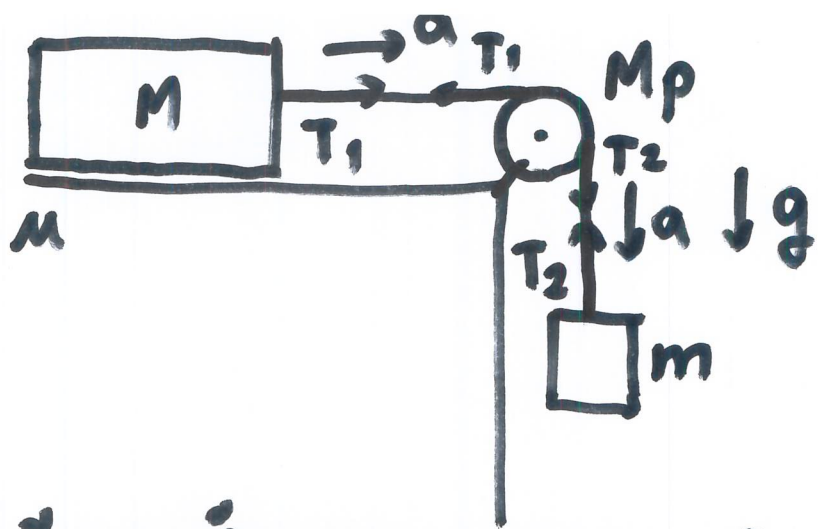
$$I_{\textcircled{3}} = I_{\text{cm}} = \frac{1}{12} ML^2$$

$$\begin{aligned}
 I_{\textcircled{1}} &= I_{\text{cm}} + md^2 = \frac{1}{12} ML^2 + M \left(\frac{L}{2}\right)^2 \\
 &= \frac{1}{2} MR^2 + M \left(\frac{L}{2}\right)^2 = \frac{1}{2} MR^2 + \frac{1}{4} ML^2 \\
 &= \frac{1}{4} ML^2
 \end{aligned}$$

$$I_{\textcircled{4}} = I_{\textcircled{1}} = \frac{1}{4} ML^2$$

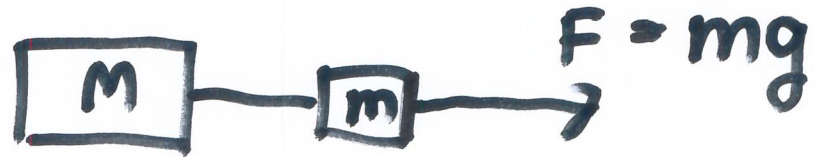
$$I_{\text{tot}} = \frac{1}{4} ML^2 + \frac{1}{12} ML^2 + \frac{1}{12} ML^2 + \frac{1}{4} ML^2 = \frac{2}{3} ML^2$$

③



ถ้าไม่มีแรงเสียดทาน รถไม่มีมวล

$$\Sigma \vec{F} = m\vec{a}$$



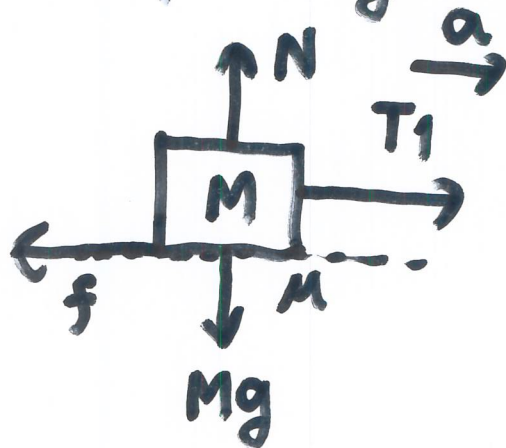
ถ้ามีแรงเสียดทาน และรถมีมวล  
จงหา  $a = ?$  ถ้า ระบบเคลื่อนที่

$$mg = (m+M)a$$

เขียน free body diagram 3 อัน

$$a = \frac{mg}{m+M} \text{ ทิศทางขวา}$$

M :



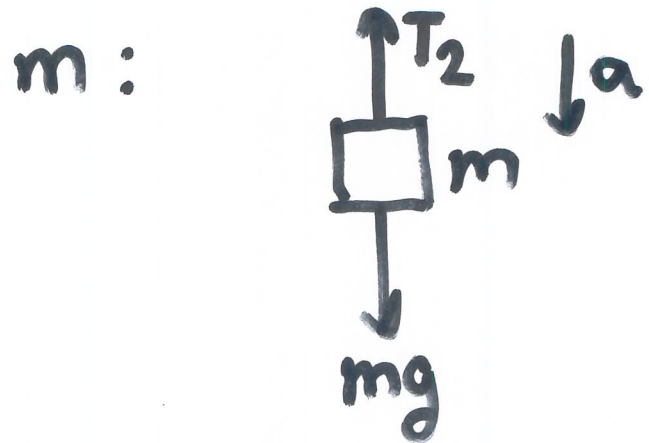
แนวราบ :  $\Sigma \vec{F} = m\vec{a}$

$$T_1 - f = Ma \quad ; \quad f = \mu N$$

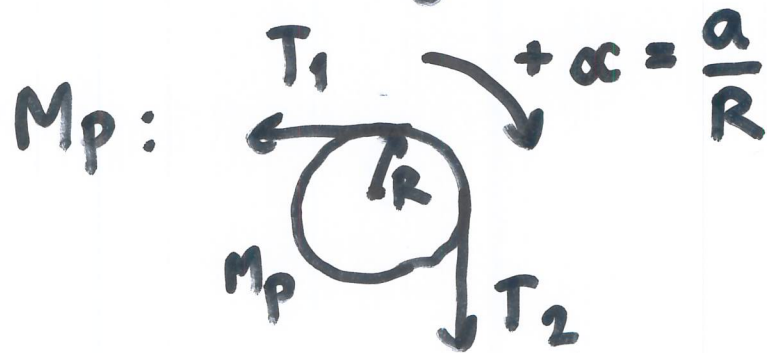
แนวตั้ง

$$N - Mg = 0 \Rightarrow N = Mg$$

$$T_1 - \mu Mg = Ma \quad \dots \quad (1)$$



$$mg - T_2 = ma \quad \dots \quad (2)$$



$$\Sigma \vec{\tau} = I\alpha \quad ; \quad I = \frac{1}{2}M_p R^2$$

$$T_2 R - T_1 R = \frac{1}{2}M_p R^2 \cdot \frac{a}{R}$$

$$(T_2 - T_1) = \frac{1}{2}M_p a \quad \dots \quad (3)$$

(1) + (2)

$$T_1 - \mu Mg + mg - T_2 = Ma + ma$$

$$(m - \mu M)g - (T_2 - T_1) = (m + M)a$$

ใช้สมการ (3)

$$(m - \mu M)g - \frac{1}{2}M_p a = (m + M)a$$

$$(m + M + \frac{1}{2}M_p)a = (m - \mu M)g$$

$$a = \frac{(m - \mu M)g}{m + M + \frac{1}{2}M_p}$$

ถ้า  $\mu = 0$   $M_p = 0$

$$a = \frac{mg}{m + M}$$



4



a) จงหา  $I = ?$

ให้ค่าความหนาแน่นเชิงพื้นที่  $\rho$



$$= \text{Sphere of radius } R - \text{Sphere of radius } R/2$$

$$I_{\text{ที่ขอ}} = I_R - I_{R/2}$$

$$I_R = I_{cm} + md^2 = \frac{1}{2} M R^2 + M R^2 = \frac{3}{2} M R^2$$

$$M_R = \rho \cdot \pi R^2$$

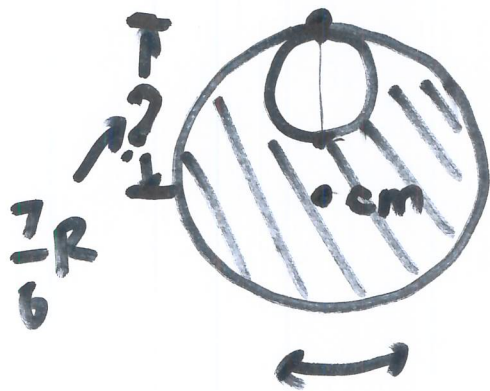
$$\Rightarrow I_R = \frac{3}{2} \cdot 6\pi R^4$$

$$I_{R/2} = I_{cm} + md^2 = \frac{1}{2} M_{R/2} \left(\frac{R}{2}\right)^2 + M_{R/2} \left(\frac{R}{2}\right)^2 = \frac{3}{8} M_{R/2} R^2$$

$$M_{R/2} = \rho \cdot \pi \frac{R^3}{4} \Rightarrow I_{R/2} = \frac{3}{32} 6\pi R^4$$

$$I_{\text{ที่แกน}} = \left( \frac{3}{2} - \frac{3}{32} \right) 6\pi R^4 = \boxed{\frac{45}{32} 6\pi R^4}$$

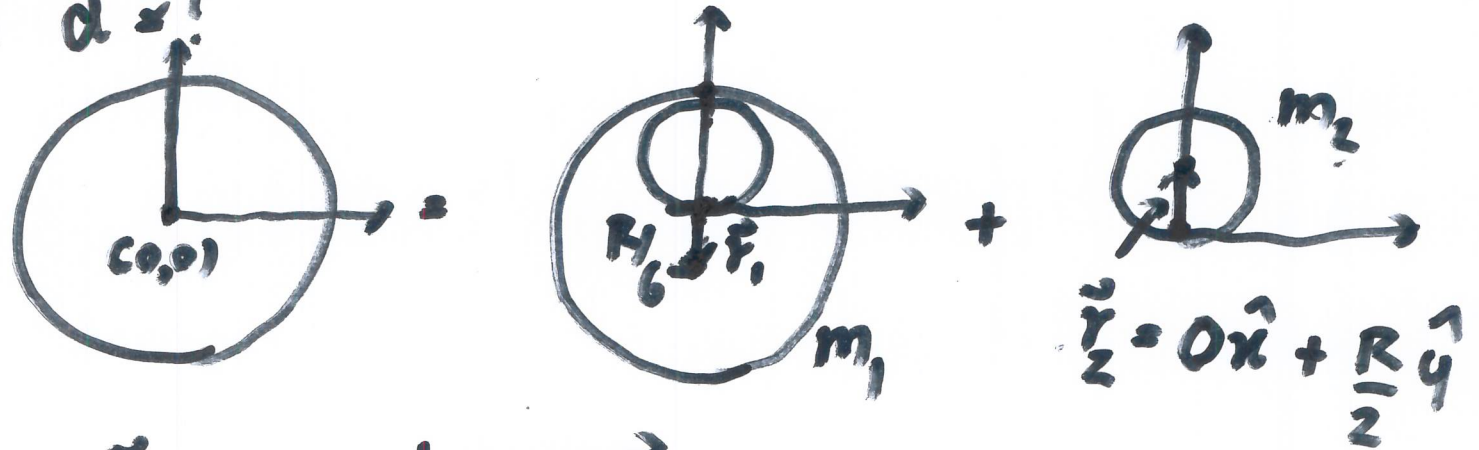
b) Physical pendulum



$$\omega = \sqrt{\frac{mgd}{I}}$$

ระยะระหว่างจุดศูนย์กลางมวล  
กับจุดหมุน

หรือ  $d = ?$



$$\vec{r}_{cm} = \frac{1}{M} \sum m_i \vec{r}_i$$

$$0 = \frac{1}{M} (m_1 \vec{r}_1 + m_2 \frac{R}{2} \hat{y})$$

$$\Rightarrow m_1 \vec{r}_1 = -m_2 \frac{R}{2} \hat{y}$$

$$\vec{r}_1 = -\frac{m_2 R}{m_1} \frac{\hat{y}}{2}$$

$$m_1 = \frac{3}{4} 6\pi R^2$$

$$m_2 = \frac{6\pi R}{4}$$

$$\Rightarrow \frac{m_2}{m_1} = \frac{6\pi R^2}{4} \cdot \frac{4}{3 \cancel{6\pi R^2}} = \frac{1}{3}$$

$$\Rightarrow \vec{r}_1 = -\frac{R}{6} \hat{y}$$

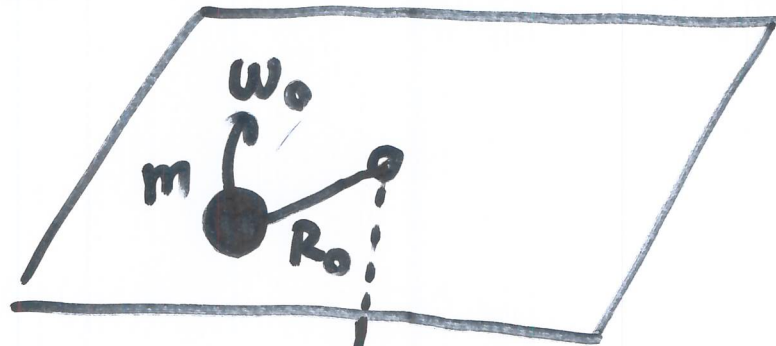
$$\Rightarrow d = R + \frac{R}{6} = \boxed{\frac{7R}{6}}$$

$$W = \sqrt{\frac{\frac{3}{4} \pi R^2 \cdot g \cdot \frac{7R}{6}}{\frac{45}{32} \pi R^2}}$$

$$= \sqrt{\frac{\cancel{3} \cdot \cancel{7} \cdot \frac{32^{\cancel{4}}}{45} \cdot g}{\cancel{4} \cdot \cancel{6} \cdot R}}$$

$$W = \sqrt{\frac{28}{45} \frac{g}{R}}$$

# ตัวอย่าง



$\vec{F}$  แรงเสียดทาน  
ศูนย์กลาง

หลังจากถึง  $R_0 \rightarrow r$

พลังงานเปลี่ยนไปเท่าไร

$$\begin{aligned} \Delta K.E. &= -\frac{1}{2} I_0 \omega_0^2 + \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} m r^2 \left( \frac{R_0^2}{r^2} \omega_0 \right)^2 - \frac{1}{2} I_0 \omega_0^2 \\ &= \frac{1}{2} m \frac{R_0^4}{r^2} \omega_0^2 - \frac{1}{2} m R_0^2 \omega_0^2 \end{aligned}$$

ในระบบนี้  $\epsilon \vec{\tau} = 0$

$\Rightarrow$  มีการอนุรักษ์โมเมนตัมเชิงมุม

$$L_{\text{ก่อน}} = L_{\text{หลัง}}$$

$$I_0 \omega_0 = I \omega$$

$$m R_0^2 \omega_0 = m r^2 \omega$$

$$\Rightarrow \omega = \frac{R_0^2}{r^2} \omega_0$$

$m R_0^2$

$$\Delta K.E. = \frac{1}{2} m R_0^2 \omega_0^2 \left( \underbrace{\frac{R_0^2}{r^2} - 1}_{>0} \right) ; r < R_0$$

หางานที่ทำโดยมวล m.

$$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

แรงที่หาศูนย์กลางที่ทำในเกิดงาน

$$F = -m\omega^2 r = -m \frac{R_0^4}{r^4} \omega_0^2 \cdot r = -m \frac{R_0^4}{r^3} \omega_0^2$$

$$d\vec{s} = dr$$

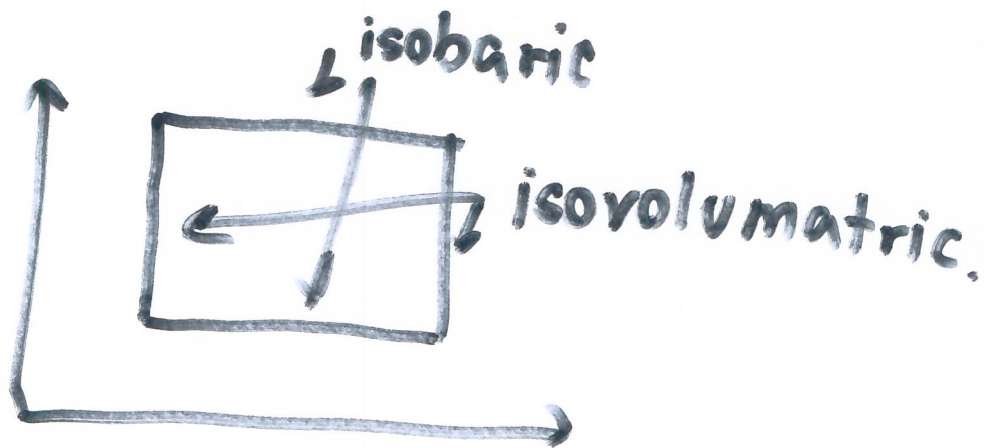
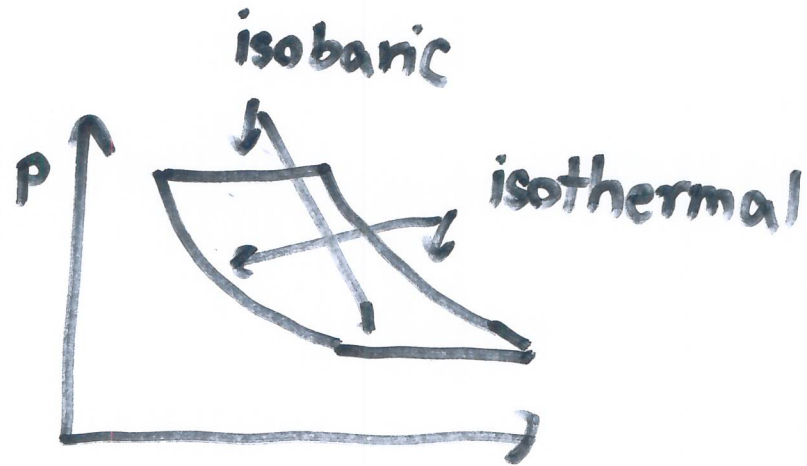
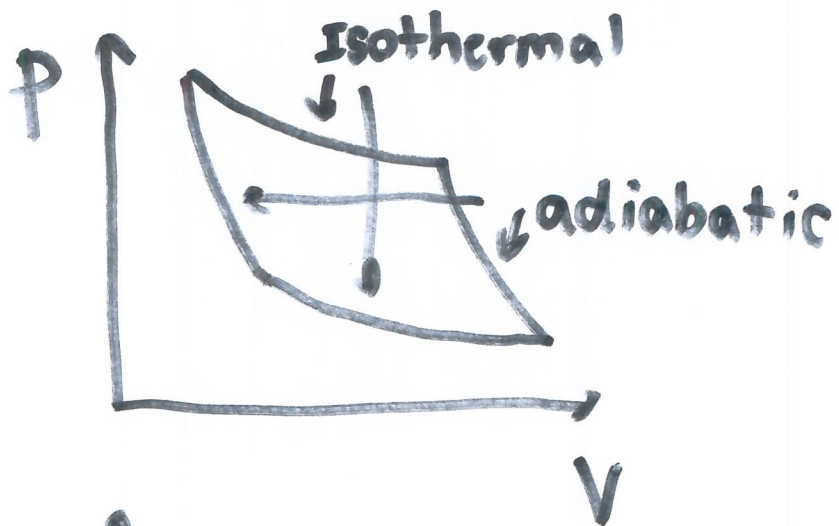
$$W = -m R_0^4 \omega_0^2 \int_{R_0}^r \frac{1}{r^3} dr = -m R_0^4 \omega_0^2 \left[ \frac{-\frac{1}{2}}{2r^2} \right]_{R_0}^r$$

$$= -m R_0^4 \omega_0^2 \left( -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{r^2} - \left( -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{R_0^2} \right) \right)$$

$$W = +\frac{1}{2} m R_0^4 \omega_0^2 \left( \frac{1}{r^2} - \frac{1}{R_0^2} \right)$$

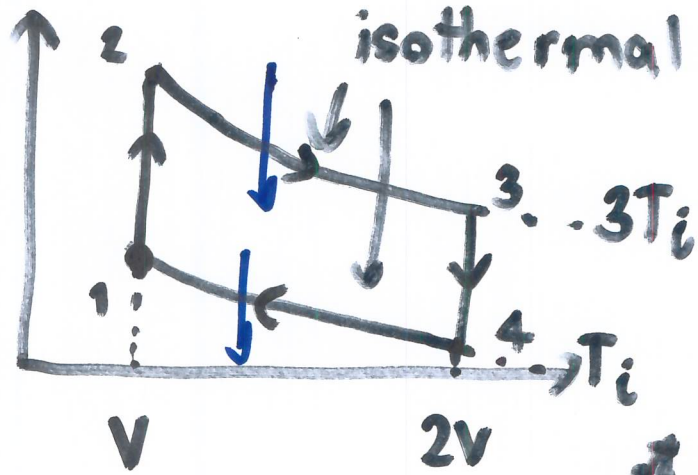
$$W. = \frac{1}{2} m R_0^2 \omega_0^2 \left( \frac{R_0^2}{r^2} - 1 \right)$$

# Thermodynamics





ตัวอย่าง



ก๊าซอุดมคติ โมเลกุลเดี่ยว,  $n$  โมล

จงหา  $Q$  ที่ระบบของก๊าซได้รับ

ถ้าครบ 1 รอบ แล้วระบบกลับ

ที่ ขาที่ 1.

$$\Rightarrow \Delta E = 0$$

$$\underline{\Delta E} = Q + W$$

$$\Rightarrow Q = -W$$

จะรู้  $Q$  ได้ ต้องกำหนดหา  $W$ .

$$W = -\int P dv.$$

$$n \text{ mol } \textcircled{1} \rightarrow \textcircled{2} \quad W = 0$$

$$\textcircled{3} \rightarrow \textcircled{4} \quad W = 0$$

$$W_{\text{isothermal}} = nRT \ln \left( \frac{V_i}{V_f} \right)$$

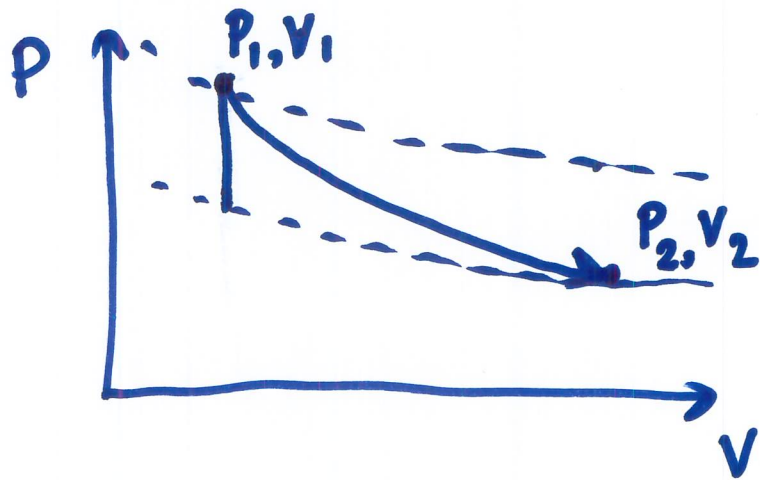
$$\textcircled{2} \rightarrow \textcircled{3} \quad V_i = V \quad V_f = 2V \quad T = 3T_i$$

$$\begin{aligned} W_{\textcircled{2} \rightarrow \textcircled{3}} &= nR(3T_i) \ln \left( \frac{V}{2V} \right) = \cancel{3nRT_i} \ln \left( \frac{1}{2} \right) \\ &= -3nRT_i \ln 2 \end{aligned}$$

$$\textcircled{4} \rightarrow \textcircled{1} \quad V_i = 2V \quad V_f = V \quad T = T_i$$

$$W_{\textcircled{4} \rightarrow \textcircled{1}} = nRT_i \ln \left( \frac{2V}{V} \right) = nRT_i \ln 2$$

## ตัวอย่าง



a) จงหา entropy ของก๊าซ ใน  $C_V$  เป็น  
การขยายตัวที่ผันกลับได้

$$dS = \frac{dQ}{T}$$

$$dQ = dE - dW = dE + p dV$$

$$dE = n C_V dT$$

$$\Rightarrow dQ = n C_V dT + p dV$$

∴ equation of state.

$$pV = nRT$$

$$\Rightarrow T = \frac{pV}{nR}$$

$$p dV + V dp = nR dT$$

$$dT = \frac{1}{nR} (Pdv + vdp)$$

$$dQ = nC_v \cdot \frac{1}{nR} (Pdv + vdp) + PdV$$

$$= PdV \left( \frac{C_v}{R} + 1 \right) + vdp \cdot \frac{C_v}{R}$$

$$ds = \frac{dQ}{T} = \frac{PdV \left( \frac{C_v}{R} + 1 \right) + vdp \cdot \frac{C_v}{R}}{PV/nR}$$

$$= nR \left( \frac{dV}{V} \underbrace{\left( \frac{C_v}{R} + 1 \right)}_{C_p/R} + \frac{dP \cdot C_v}{P \cdot R} \right)$$

$$\frac{C_v}{R} + 1 = \frac{C_v + R}{R} = \frac{C_p}{R}$$

$$ds = n \left( C_p \frac{dv}{v} + C_v \frac{dP}{P} \right)$$

$$= n C_v \left( \frac{C_p}{C_v} \frac{dv}{v} + \frac{dP}{P} \right)$$

$$= \gamma = \frac{5}{3} \text{ โยเลกุลเดี่ยว.}$$

$$= n C_v \left( \gamma \frac{dv}{v} + \frac{dP}{P} \right)$$

$$S = \int ds = n C_v \left( \gamma \int_{v_1}^{v_2} \frac{dv}{v} + \int_{P_1}^{P_2} \frac{dP}{P} \right)$$

$$= n C_v \left( \gamma \ln \left( \frac{v_2}{v_1} \right) + \ln \left( \frac{P_2}{P_1} \right) \right)$$

$$W_{\text{net}} = -3nRT_i \ln 2 + nRT_i \ln 2$$

$$= -2nRT_i \ln 2$$

$$Q = -W_{\text{net}} = \boxed{2nRT_i \ln 2}$$

$$= nC_v \left( \gamma \ln \left( \left( \frac{V_2}{V_1} \right)^\gamma \cdot \frac{P_2}{P_1} \right) \right)$$

$$\Delta S = nC_v \ln \left( \frac{P_2 V_2^\gamma}{P_1 V_1^\gamma} \right)$$

b) ถ้า  $\Delta S = 0$  ที่  $\Delta Q = 0$

$\Rightarrow$  adiabatic process.

$$P_2 V_2^\gamma = P_1 V_1^\gamma$$